

COLLOQUE NATIONAL APPROCHE

ASSISTANCE DU MEMBRE SUPÉRIEUR : LES TECHNOLOGIES AVANCÉES AU SERVICE DE LA RÉÉDUCATION ET DES USAGES

JEUDI 15 ET VENDREDI 16 JUIN 2023

CENTRE JACQUES CALVE, BERCK SUR MER



ezyGain



APPROCHE

Association d'intérêt général pour la promotion des nouvelles technologies au service des personnes en situation de handicap

LES VALEURS FONDATRICES

L'association APPROPHE est une association Loi 1901 fondée en 1991 par Monsieur Bernard Lesigne du CEA et le Docteur Michel Busnel.

Servir

Servir les personnes en situation de handicap : cette valeur fondatrice guide les choix et les orientations de l'association.

Bien commun

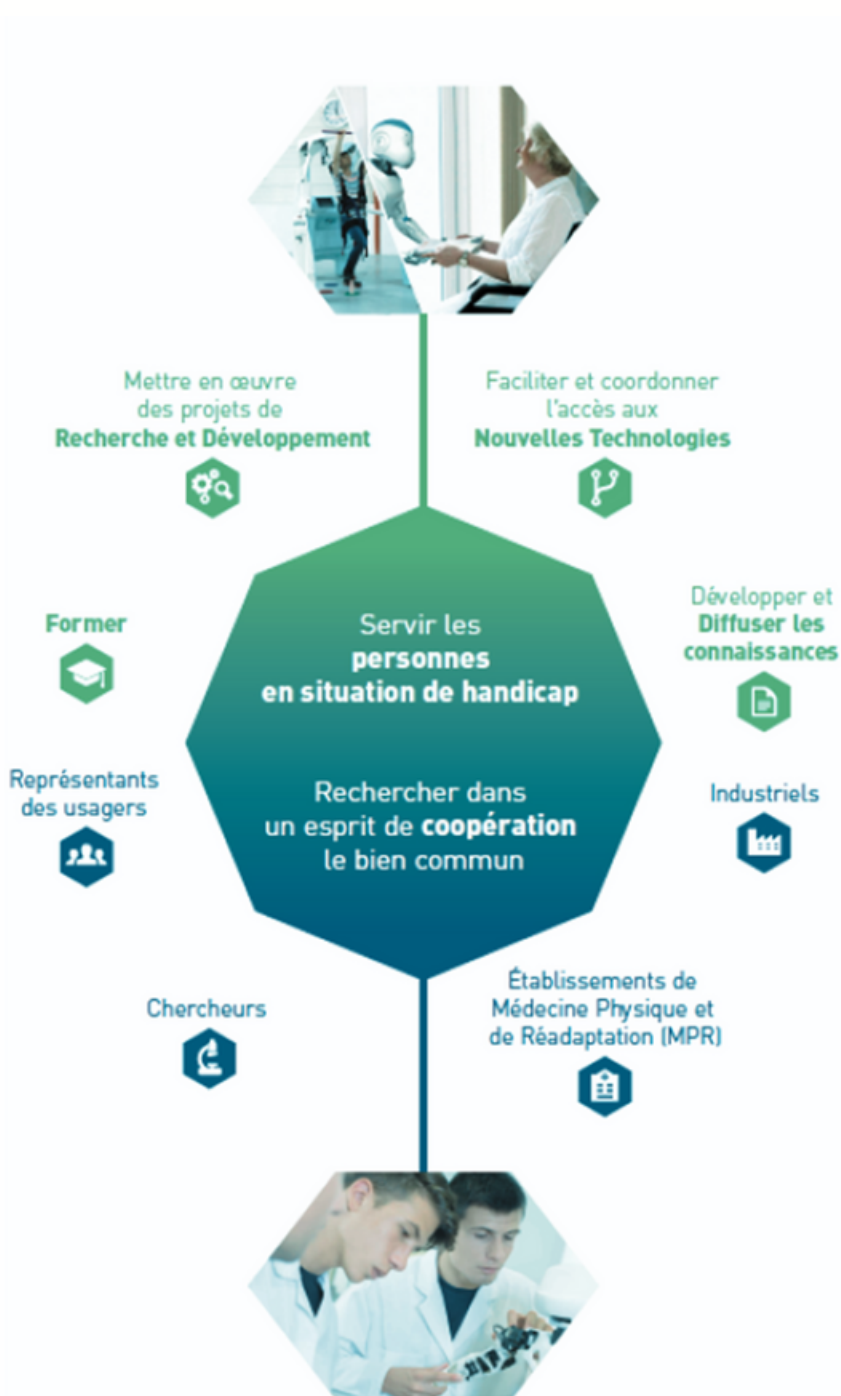
Rechercher le bien commun : favoriser l'épanouissement des acteurs, les collaborations, et participer à l'œuvre sociale dans notre domaine de compétences.

National

L'association est présente sur l'ensemble du territoire national, avec une perspective d'ouverture sur l'Europe.

Usagers

Depuis 2009, l'association s'adresse aux personnes en situation de handicap causé par la maladie, un accident de la vie ou lié à l'âge.



APPROCHE

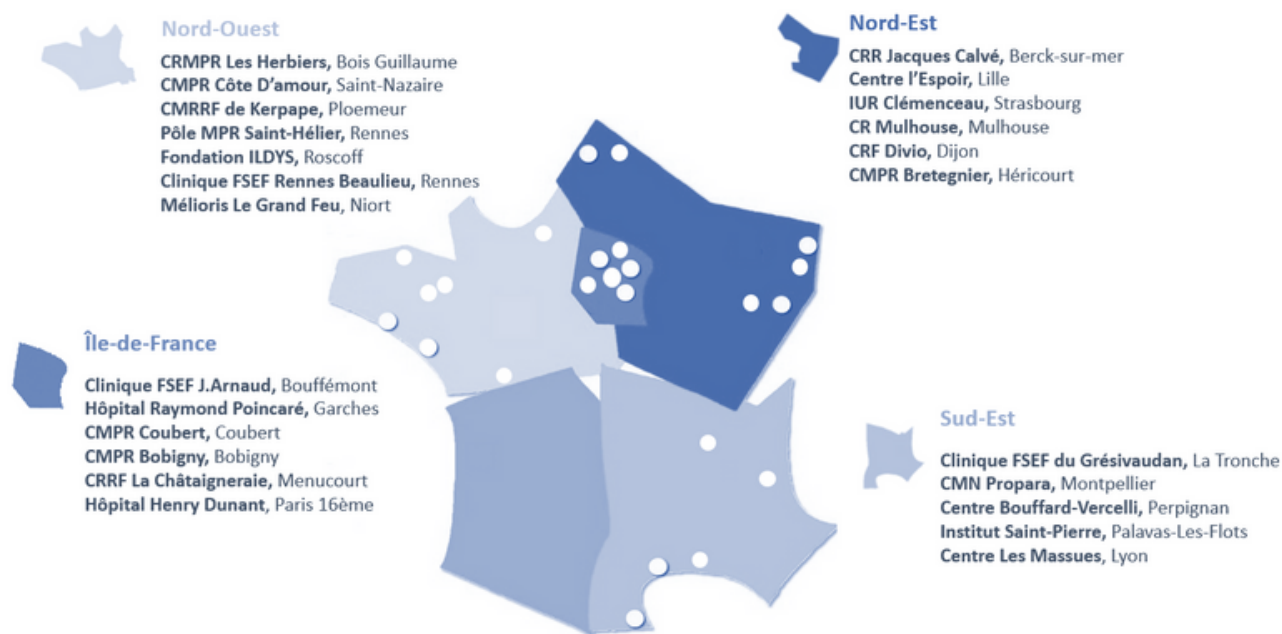
Association d'intérêt général pour la promotion des nouvelles technologies au service des personnes en situation de handicap

PRÉSENTATION DU RÉSEAU

3 collèges

24 établissements de MPR - 9 partenaires - 10 personnes qualifiées

COLLÈGE 1 : composé de **24 centres adhérents** avec pour chacun des représentants de la direction et de l'équipe pluridisciplinaire (médecin, kinésithérapeute, ergothérapeute, orthophoniste, psychologue)



COLLÈGE 2 : composé de 9 personnes morales ou institutions engagées dans des démarches également préconisées par l'association

COLLÈGE 3 : composé de 10 personnes reconnues pour leur contribution à la promotion de stratégies développées par l'association



Willy ALLEGRE, Joël CHEVALIER,
Rodolphe GELIN, Gilles KEMOUN,
Evelyne KLINGER, Alexandre MAZEL,
Robert PICARD, Nathalie PICHOT,
Frédéric VELLA, Nadine VIGOUROUX

ASSISTANCE DU MEMBRE SUPÉRIEUR : LES TECHNOLOGIES AVANCÉES AU SERVICE DE LA RÉÉDUCATION ET DES USAGES

De nombreuses technologies avancées offrent en 2023 des perspectives de suppléance de la déficience motrice des membres supérieurs et des incapacités qui en résultent. Cette assistance technologique est assurément utile pour ceux qui sont privés brutalement de la moindre commande proximo-distale. Elle peut l'être aussi pour ceux qui, en raison du vieillissement et/ou de l'évolutivité de leur maladie, ont vu leur potentiel moteur se détériorer. D'autres dispositifs initialement consacrés à la rééducation du ou des membres supérieurs ont permis de faire émerger des possibilités gestuelles et de nouveaux usages. D'autres enfin, plus rares, se sont initialement présentés comme des dispositifs de rééducation et sont devenus des outils de suppléance.

Cette offre existe mais elle est mal connue. Elle rassemble les dispositifs d'aide à la prise alimentaire, les dispositifs de facilitation de la commande motrice proximale, les robots de manipulation, des dispositifs robotiques de rééducation etc.

Une autre offre est à venir. Elle est encore confinée à un champ de recherche appliquée avec des promesses d'usage attendues. La robotique de manipulation embarquée sur base mobile et les neuroprothèses de stimulation en sont les exemples les plus marquants.

**Dr Charles Fattal,
Président du Comité scientifique
de l'Association Approche**

COMITÉ D'ORGANISATION

DÉLÉGATION NATIONALE

Marie-Caroline DELEBECQUE, Attachée de Recherche Clinique
Audrey BETEGNIE, Chargée de mission
Charlotte LE GOFF, Stagiaire Master 2, Attachée de Recherche Clinique

BUREAU ET COMITÉ SCIENTIFIQUE

Dr Pauline COIGNARD, présidente Approche
Emmanuel KNAPEN, secrétaire
Emilie HAIZE, secrétaire adjointe
Loïc BERNARD-MICHEL, trésorier
Catherine DEBARD, trésorière adjointe
Dr Charles FATTAL, Co-président du Comité scientifique
Pr Gilles KEMOUN, Co-président du Comité scientifique
Nathalie PICHOT, membre
Dr Emilie LEBLONG, membre
Willy AELLEGRE, membre
Nadine VIGOUROUX, membre
Evelyne KLINGER, membre
Christophe LEROUX, membre

COMITÉ LOCAL D'ORGANISATION

CENTRE JACQUES CALVE - FONDATION HOPALE

Juliette LALITTE
Emmanuel KNAPEN
Julien PAGER
Jennyfer VERHAMME
Marine DESEUR
Stéphane BOUILLAND
Céline CUENOT
Service Logistique du Centre Calvé
Service Communication de la Fondation Hopale

PROGRAMME

JEUDI 15 JUIN 2023

- 8H30** ACCUEIL
- 9H00** MOT DE BIENVENUE ET OUVERTURE DE LA JOURNÉE
- *Benoît DOLLE, Directeur de la Fondation Hopale*
 - *Dr Pauline COIGNARD, Médecin MPR CMRRF de Kerpape, Présidente de l'Association Approche*
- 9H15** INTRODUCTION DE LA THÉMATIQUE
- 9H30** PRÉSENTATION DU CENTRE JAKUES CALVÉ, LA FONDATION HOPALE ET SES PROJETS
- Dr Frédéric CHARLATE, Médecin Coordinateur, Centre Jacques Calvé, Fondation Hopale*
- 9H50** SESSION SCIENTIFIQUE 1ÈRE PARTIE : ÉTAT DE L'ART
- Modérateur de la session : Dr Pascal RIGAUX, Médecin MPR, Fondation Hopale*
- **Dispositifs innovants d'assistance du membre supérieur : Etat de l'art, existant et méthodes d'évaluation**
Samuel POUPLIN, Ergothérapeute, PhD HDR, Hôpital R. Poincaré-Garches-APHP
 - **Robotique de rééducation : Etat de l'art**
Pr Olivier REMY-NERIS, CHU Brest, Université de Bretagne Occidentale
- 10H30** PAUSE & VISITE STANDS EXPOSANTS

11H00

SESSION SCIENTIFIQUE 2ÈME PARTIE : RECHERCHE ET PERSPECTIVES

Modérateur de la session : Nadine VIGOUROUX, Chercheur, IRIT Toulouse

- **Association Approche et robotique de télémanipulation : Retour sur 30 ans de projets et perspectives**

Dr Charles FATTAL, Médecin MPR, Centre Bouffard-Vercelli, USSAP Pôle Santé du Roussillon / INRIA

- **Assistance Robotique aux mouvements humains**

Franck GEFARD, Ingénieur de recherche - DRT - Institut CEA LIST - DIASI / SRI - Interactive Robotics Unit - Commissariat à l'énergie atomique et aux énergies alternatives

- **Dispositifs robotiques pour l'assistance des membres supérieurs dans les activités de la vie quotidienne**

Louise DEVIGNE, Ingénieure de recherche biomédicale - Rainbow Team, Iriisa et Inria Rennes Bretagne Atlantique

- **Développer la recherche partenariale et le transfert de technologies : exemple du consortium C-Play**

*Stéphane BOUILLAND, Ingénieur Recherche et Développement, Fondation Hopale
Zoe PINSEEL et Maité DUVAL, Ergothérapeutes en charge du projet, Fondation Hopale*

- **Neuroprothèse de stimulation électrique du membre supérieur chez le tétraplégique : Promesse d'une solution neurale**

Dr Charles FATTAL, médecin MPR, Centre Bouffard-Vercelli USSAP / INRIA, Christine AZEVEDO, INRIA

12H45

DÉJEUNER/VISITES STANDS EXPOSANTS

14H15

SESSION SCIENTIFIQUE 3ÈME PARTIE : USAGES

Modérateur de la session : Nicolas BIARD, Chef de projet appui à la stratégie aides techniques - CNSA

- **Robotique de télémanipulation : de l'évaluation des usages à l'impact médico-économique**

François ROUTHIER, ingénieur, PhD., Professeur titulaire, Département de réadaptation, Université Laval (Québec) - Chercheur au CIRRIIS, CIUSSS de la Capitale-Nationale (Québec) - Directeur scientifique, Réseau provincial de recherche en adaptation-réadaptation

- **Efficacité et satisfaction relative à l'utilisation d'un dispositif mécanique d'aide à la prise des repas**

Véronique FLAMAND, ergothérapeute, PhD., Professeure agrégée, Département de réadaptation, Université Laval (Québec) - Chercheuse au CIRRIIS, CIUSSS de la Capitale-Nationale (Québec)

- **Utilisation du robot JACO à domicile : retour d'expérience de 18 participants**
Benjamin MALAFOSSE, Directeur Général du CEREMH

- **Consultations spécialisées membres supérieurs AFM Téléthon : retour d'expérience de la consultation pédiatrique CHU d'Estaing Clermont Ferrand**

Karima AHNACHE, Responsable Pôle Innovation AFM-Téléthon

Christophe PRUDHOMME, Ergothérapeute, Service de Génétique Médicale, CHU Estaing - Clermont Ferrand

Dr Bénédicte PONTIER, Médecin, CHU Estaing - Clermont Ferrand

15H45

PAUSE & VISITES STANDS EXPOSANTS

16H00

SESSION PROJET ASSOCIATIF

(réservé aux membres de l'association)

17H30

CLÔTURE DE LA JOURNÉE

18H00

ECO-BALADE À LA DÉCOUVERTE DE LA CÔTE D'OPALE OU TEMPS LIBRE

20H00

DÎNER

PROGRAMME

VENDREDI 16 JUIN 2023

**LIEU: AU CENTRE JACQUES CALVÉ
BERCK SUR MER**

- 9H00** **INSTANCE DE L'ASSOCIATION (AG/CA)**
- 9h : Restitution de l'atelier projet associatif
 - 9h30 : Assemblée générale (*pour tous*)
 - 11h00 : Conseil d'Administration (*uniquement pour les membres du CA*)
- 11H00** **VISITE DU CENTRE (PAR GROUPES)**
- 12H30** **DÉJEUNER SUR PLACE**
- 14H00** **ATELIERS THÉMATIQUES APPROCHE**
- ATELIER N°1 : FAB-LAB, IMPRESSION 3D ET IMPLICATION DU PATIENT**
Laure TSIMBA - Ingénieure PhD chargée qualité réglementaire - CMRRF Kerpape
Marion AUFFRET & Laura BUET - Ergothérapeutes (Clinique FSEF Grenoble La Tronche)
Willy ALLEGRE, Fondateur communauté REHAB-LAB et Directeur Technique CoWork'HIT
- ATELIER N°2 : COMMUNICATION ALTERNATIVE AMÉLIORÉE**
Marie LAVIROTTE, Orthophoniste au CMRRF Kerpape
Christine BLART, Ergothérapeute au Centre Jacques Calvé
Mathieu THEBAUD, Ingénieur au CMRRF Kerpape, concepteur de LifeCompanion
- ATELIER N° 3 : AIDES TECHNIQUES DE NOUVELLES TECHNOLOGIES DE LA COMPENSATION DU MEMBRE INFÉRIEUR**
Dr Thierry ALBERT, Médecin chef d'établissement, MPR, CMRRF de Bobigny
Céline CUENOT, Masseur-kinésithérapeute, Encadrante, Centre Jacques Calvé
- ATELIER N°4 : SOUTIEN À LA RECHERCHE CLINIQUE AU SEIN DES ÉTABLISSEMENTS EN MPR**
Marie-Caroline DELEBECQUE, ARC, Association Approche & CMRRF Kerpape
Charlotte LE GOFF, Stagiaire Master 2, ARC, Association Approche
Estelle POUPELIN, ARC, Association Saint-Héliér
Marine DESEUR, ARC, Fondation Hopale
Juliette SAINSON, ARC, CMRRF Kerpape
- 16H00** **FIN DES ATELIERS ET CLÔTURE DU COLLOQUE**

JEUDI 15 JUIN 2023

PROGRAMME DE LA SOIRÉE

VISITE CULTURELLE ET DÎNER

Sur inscription

VISITE CULTURELLE

"Premiers pas en Baie d'Authie"



Le départ du CINOS se fait à 17h30 à pied (prévoir chaussures de marche)

Pour nous retrouver directement : Rendez-vous 18h à l'entrée du sentier dunaire, au bout du chemin aux raisins à Berck (parking d'Authie)

APÉRITIF ET DÎNER

A partir de 20h

Lieu : SUNSET
33 Esp. Parmentier,
62600 Berck



Nous vous souhaitons un bon colloque et une très bonne soirée.

COLLOQUE NATIONAL

**Assistance du Membre Supérieur :
Les technologies avancées au service de
la rééducation et des usages**

**RÉSUMÉS SESSIONS
SCIENTIFIQUES ET ATELIERS**

APPROCHE 

JEUDI 15 JUIN 2023

SESSIONS SCIENTIFIQUES

9h50 : Dispositifs innovants d'assistance du membre supérieur : Etat de l'art, existant et méthodes d'évaluation

Samuel POUPLIN, Ergothérapeute, Ph.D. HDR

L'objectif de cette intervention est de présenter les aides technologiques de compensation et de suppléance de la déficience du membre supérieur disponibles en France. Dans un premier temps, la classification de ce type d'aide techniques sera présentée (aide technique d'aide au repas, bras de support mécaniques et électriques, la robotique de compensation) ainsi que les différentes aides présentes dans chaque catégorie. Enfin les méthodes d'évaluation utilisées à la fois pour la préconisation de ce type d'outils mais aussi pour leur intérêt (fonctionnel, occupationnel) seront abordées.

10h10 : Robotique de rééducation : Etat de l'art

Pr Olivier REMY-NERIS, CHU Brest, Université de Bretagne Occidentale

La robotique devient un outil dont les professionnels de rééducation se saisissent de plus en plus pour configurer des sessions organisées à partir de leurs principes de réflexion thérapeutiques. L'un des moteurs de cette évolution est la confiance dans l'efficacité de ces systèmes dont l'ensemble de la littérature nous dit qu'elle est sans danger et assiste aussi bien si ce n'est mieux que les thérapies conventionnelles les progrès de nos patients tant pour la marche que pour la préhension d'objets. L'apparition des exosquelettes marque une rupture dans l'appropriation par les thérapeutes de cette technologie en particulier en raison de la versatilité de certains systèmes comme l'EKSO NR de la société Ekso Bionics. Mais de plus en plus d'études nous apportent des informations sur comment utiliser ces outils avec une meilleure performance dans les résultats cliniques. L'évolution est donc de démontrer que l'utilisation des propriétés de l'outil robotique apporte une plus value par rapport à une utilisation purement répétitive d'une tâche qui constituait l'essentiel de la démonstration jusqu'alors. L'objet robotique devient alors un outil de démonstration que la thérapie guidée dans une modalité particulière est bien efficace.

.....

11h00 : Association Approche et robotique de télémanipulation Retour sur 30 ans de projets et perspectives

Dr Charles FATTAL, Médecin MPR, Centre Bouffard-Vercelli, USSAP Pôle Santé du Roussillon, Approche, INRIA

Le développement de la robotique d'assistance à la personne a emprunté depuis 3 décennies un important virage technologique. Cette technologie a gagné « un pignon sur rue » avec la robotique de manipulation qui s'adresse à des personnes privées d'une préhension utile et fonctionnelle, le plus souvent tétraplégiques (lésions de la moelle épinière, maladies neuromusculaires, paralysie cérébrale, sclérose en plaques, etc.). L'association APPROCHE a très tôt emprunté le chemin il y a près de 30 ans en participant à des études d'usages ou en expérimentant des modalités diverses d'utilisation d'un bras robotique. Si en 2023, les bras robotiques tendent à investir les usages dans des tâches de la vie quotidienne (domestiques et/ou professionnelles), les exosquelettes du membre supérieur, dans une utilisation purement fonctionnelle sont encore confinés dans les laboratoires sous forme de prototypes. Le cahier des charges n'est pas encore très clair et doit être clarifié dans un effort de co-conception associant précocement les utilisateurs potentiels. S'agira-t-il d'une assistance d'un membre supérieur (MS) partiellement déficitaire ? S'agira-t-il d'une suppléance d'un MS totalement déficitaire. À quelle fin, pour quels besoins et attentes ? Enfin, dans ce champ de la robotique de manipulation, il existe une place dédiée à la neurostimulation fonctionnelle électrique qui, aujourd'hui, nous offre des promesses de restauration motrice d'une préhension utile chez les personnes tétraplégiques à la suite d'une lésion médullaire traumatique.

11h20 : Assistance Robotique aux mouvements humains

Franck GEFFARD, Ingénieur de recherche - DRT - Institut CEA LIST - DIASI / SRI - Interactive Robotics Unit - Commissariat à l'énergie atomique et aux énergies alternatives

Dans le cadre du Programme de Recherche exploratoire en robotique O2R, le CEA va coordonner le projet ASSISTMOV (Assistance aux Mouvements Humains), dont l'orientation proposée est l'assistance aux personnes en situation de handicap, via le développement de deux démonstrateurs de type exosquelettes. Il est prévu de développer une solution pour les membres supérieurs et une solution pour les membres inférieurs. Le consortium mis en place pour ce projet sera présenté, ainsi que les premiers choix et objectifs. Par ailleurs, l'intervention reviendra également sur les choix et les réalisations du projet AiBle, dont le sujet était la rééducation robotisée post-AVC du membre supérieur.

.....

11h40 : Dispositifs robotiques pour l'assistance des membres supérieurs dans les activités de la vie quotidienne

Louise DEVIGNE, Ingénieure de recherche biomédicale - Rainbow Team, Irisa et Inria Rennes Bretagne Atlantique

Une assistance du membre supérieur pour saisir un objet peut être une réponse à un besoin fondamental pour accomplir des tâches de la vie quotidienne. Cependant, s'il existe des supports de bras actionnés, ils échouent à fournir une coopération et une utilisation naturelles, et n'assistent pas les actions de préhension. Pour proposer une assistance technologique plus pertinente pour favoriser l'autonomie, la chaire IH2A travaille sur la co-conception d'un exosquelette permettant d'assister les tâches de préhension essentielles dans la vie quotidienne tout en s'attaquant au défi de la pronosupination. L'originalité de l'approche repose sur la modélisation de la coopération humain-robot pour une solution de contrôle partagé, conçue pour être couplée à un retour multisensoriel adapté afin d'adapter la vitesse d'exécution des tâches, de manière sûre, robuste et précise, réduisant ainsi la fatigue mentale et la charge cognitive des utilisateurs, tout en leur laissant un contrôle "naturel".

12h00 : Développer la recherche partenariale et le transfert de technologies : exemple du consortium C-PLAY

Outils pour la rééducation fonctionnelle du membre supérieur pour l'enfant atteint de paralysie cérébrale et troubles afférents

**Stéphane BOUILLAND, Ingénieur Recherche et Développement, Fondation Hopale
Zoé PINSEEL, Maité DUVAL, Ergothérapeutes en charge du projet, Fondation Hopale**

Le projet CPLAY (ANR-20-CE19-0033-03) s'adresse aux enfants présentant un Trouble Spécifique des Apprentissages de type Dyspraxie et aux enfants souffrant de Paralysie Cérébrale. L'objectif du projet est de développer un jeu de construction instrumenté pour l'évaluation et la rééducation des enfants, utilisable à domicile et en situation thérapeutique. Des briques élémentaires instrumentées couplées à une interface numérique offrent un environnement de jeu varié au travers d'une large variété de géométries, tailles et couleurs. L'instrumentation des briques élémentaires par des capteurs et des actionneurs permet de mesurer finement la dynamique d'interaction mais aussi de stimuler certains canaux de perception (ex. visuel, tactile). La reconnaissance des événements par intelligence artificielle permet d'analyser les stratégies de l'enfant, de piloter les interactions avec le jeu et d'évaluer les performances en situation écologique pour orienter la prise en charge.

12h20 : Neuroprothèse de stimulation électrique du membre supérieur chez le tétraplégique : Promesse d'une solution neurale

**Dr Charles FATTAL, Centre Bouffard-Vercelli USSAP/INRIA
Christine AZEVEDO, INRIA**

Chez la personne tétraplégique, la stimulation électrique fonctionnelle est aujourd'hui la seule technique permettant la restauration de mouvements de préhension dans les cas où les ressources musculaires actives résiduelles sont absentes ou insuffisantes pour permettre une chirurgie de transferts tendineux.

Cette approche a été consacrée dans les années 2000 par l'avènement de la 1ère neuroprothèse de stimulation électrique appelée « Freehand », implantée chez plus de 250 patients dans le monde puis abandonnée. Elle était fondée sur une stimulation muscle par muscle via des électrodes épimysiales. L'expérimentation AGILIS présentée par notre équipe (INRIA) vise à soutenir la pertinence d'une approche neurale qui s'appuie sur des électrodes circulaires matricielles offrant de multiples patrons de stimulation en permettant de stimuler plusieurs muscles via chaque nerf (médian, ulnaire, radial). Les promesses d'une telle approche ont été renforcées au fil de 3 études successives. La dernière a rassemblé 4 participants tétraplégiques qui ont fait l'objet d'une implantation percutanée des électrodes neurales laissées en place pendant 1 mois afin de faire l'apprentissage de tâches de saisie et de lâcher d'objets, de conforter la plus-value fonctionnelle et de valider les modalités de commande choisies pour déclencher la neurostimulation.

.....

14h15 : Robotique de télémanipulation : Robotique de télémanipulation De l'évaluation des usages à l'impact médico-économique

François ROUTHIER, Professeur titulaire, Département de réadaptation, Université Laval (Québec) - Chercheur au CIRRIIS, CIUSSS de la Capitale-Nationale (Québec) - Directeur scientifique, Réseau provincial de recherche en adaptation-réadaptation.

L'équipe du Centre interdisciplinaire de recherche en réadaptation et intégration sociale (Cirris, www.cirris.ulaval.ca) a produit depuis une douzaine d'années de nombreuses connaissances entourant l'utilisation de la robotique de télémanipulation au travers l'étude du bras JACO. L'intervention proposée permettra de faire un bilan des études réalisées au cours des années qui ont permis d'évaluer les différents usages du bras JACO par différentes populations ayant des incapacités aux membres supérieurs ainsi que ses impacts sur les utilisateurs potentiels ou utilisateurs actifs, et ce, de différentes perspectives médico-économique.

14h35 : Efficacité et satisfaction relative à l'utilisation d'un dispositif mécanique d'aide à la prise des repas

Véronique FLAMAND, Ergothérapeute, PhD., Professeur agrégée, Département de réadaptation, Université Laval (Québec) - Chercheur au CIRRIIS, CIUSSS de la Capitale-Nationale (Québec)

Une équipe de recherche du Centre interdisciplinaire de recherche en réadaptation et intégration sociale (Cirris, www.cirris.ulaval.ca) a développé un dispositif d'aide à la prise des repas dont les composantes sont entièrement mécaniques. Ce dispositif s'adresse aux personnes vivant avec des déficits de contrôle du mouvement des membres supérieurs, et a été développé suivant une démarche itérative centrée sur l'utilisateur. Lors de cette intervention, les résultats d'essais réalisés auprès d'enfants et adolescents vivant avec une déficience motrice cérébrale seront discutés.

.....

14h55 : Utilisation du robot JACO à domicile Retour d'expérience de 18 participants

Benjamin MALAFOSSE, Directeur Général du CEREMH

Pour toutes les personnes privées de motricité active et fonctionnelle des membres supérieurs pour assurer des tâches de préhension, la restauration d'une fonction de préhension devient une priorité. La population concernée est principalement représentée par des tétraplégiques dits fonctionnels. Dans ce contexte, les nouvelles technologies et plus particulièrement la robotique se présentent comme une solution de suppléance et de compensation de la déficience motrice du membre supérieur. Nous avons donc mené une étude pour évaluer la contribution fonctionnelle du dispositif JACO sur la performance de réalisation et la satisfaction ressenties lors de tâches de préhension ou de manipulation identifiées comme prioritaires par l'utilisateur. Nous allons donc présenter la méthode et les premiers résultats de cette étude sur l'utilisation du bras jaco au domicile du patient pendant une durée de deux mois.

15h15 : Consultations spécialisées membres supérieurs AFM Téléthon : Retour d'expérience de la consultation pédiatrique CHU d'Estaing Clermont Ferrand

Karima AHNACHE, Responsable du Pôle Innovation AFM-Téléthon
Christophe PRUDHOMME, Ergothérapeute, CHU Estaing - Clermont Ferrand
Dr Bénédicte PONTIER, Médecin, CHU Estaing - Clermont Ferrand

Afin de permettre aux personnes concernées de bénéficier rapidement d'une aide technique à la compensation, l'AFM-Téléthon met en place un dispositif d'aide à l'acquisition d'outils de compensation du membre supérieur (intitulé « D'AC-Membre Sup). Ce dispositif repose sur la collaboration entre une équipe nationale de l'AFM-Téléthon, ses Référents Parcours de Santé, et les professionnels de trois centres de référence labellisés de la Filière Nationale maladie neuromusculaire (FILNEMUS) : Institut de Myologie et l'hôpital Rothschild à Paris ; Centre de référence de Bordeaux ; Centre de référence de la Timone à Marseille. Chaque Centre expérimentateur a pu être équipé d'un pool de matériels composé d'aides au repas électrique ou mécanique, de supports de bras électriques et mécaniques et de bras robotisés. Une consultation pédiatrique a ouvert ses portes en 2021 au CHU d'Estaing à Clermont Ferrand, permettant ainsi aux enfants de pouvoir tester ces dispositifs d'assistance. Les Référents Parcours de Santé de l'AFM-Téléthon ont pour missions d'accompagner les malades et leurs familles tout au long de leurs parcours d'accès à ces aides techniques. Les Centres de référence, spécialisés dans les besoins des malades neuromusculaires ont pour mission d'évaluer, d'identifier et de faire tester le dispositif de compensation adapté aux besoins de la personne.

JEUDI 15 JUIN 2023
ATELIER

ATELIER PROJET ASSOCIATIF 16H-17H30



Chers membres,

En 2022 lors du Colloque Approche à Perpignan, nous avons initié la réflexion sur le nouveau projet associatif en vous proposant un atelier SWOT.

Durant l'année écoulée, nous nous sommes entretenus avec certains d'entre vous et nous avons constitué un Comité de Pilotage composé de Mme Catherine DEBARD, Dr Emilie LEBLONG, Mme Céline RAMSPACHER, Mme Emilie HAIZE & Dr Thierry ALBERT. Fort de tous ces échanges, nous avons proposé des axes stratégiques pour notre nouveau projet associatif.

Aujourd'hui, nous souhaitons que chacun soit acteur de ce projet et puisse proposer un plan d'action adapté.

Vous serez répartis en groupes afin de proposer des actions en lien avec les axes stratégiques de ce projet.



Merci de votre contribution !

VENDREDI 16 JUIN 2023
ATELIERS THÉMATIQUES

THÉMATIQUES ET GROUPES DE TRAVAIL

14H - 16H

Fab-Lab, Impression 3D et Implication du patient

-

Communication Alternative Améliorée

-

**Aides Techniques de Nouvelles Technologies de
Compensation du Membre inférieur**

-

**Soutien à la Recherche Clinique au sein des établissements
MPR**

Depuis quelques années, ces thématiques sont mises en lumière lors du colloque national d'Approche sous forme d'ateliers, par des experts reconnus dans le domaine. Un grand merci à eux !

Nouveauté 2023 : Un atelier proposé sur la Recherche Clinique au sein des établissements MPR !

Atelier n°1 : Fab-Lab, Impression 3D et Implication du patient

Responsables de l'atelier

Willy ALLEGRE, Fondateur communauté REHAB-LAB et Directeur Technique CoWork'HIT
Laure TSIMBA – Ingénieur PhD chargée qualité réglementaire - CMRRF Kerpape
Marion AUFFRET & Laura BUET – Ergothérapeutes (Clinique FSEF Grenoble La Tronche)

Résumé

Contraction de l'anglais fabrication laboratory (laboratoire de fabrication), un fab-lab est un lieu ouvert au public où il est mis à disposition toutes sortes d'outils, notamment de fabrication numérique, pour la conception et la réalisation d'objets. Il se caractérise principalement par leur ouverture à toute personne qui souhaite apprendre, développer un projet par lui-même (philosophie du Do It Yourself) et dans un esprit de partage (de matériel et de connaissances). Si à l'origine, ces tiers-lieux étaient destinés essentiellement à des informaticiens « chevronnés », ils se démocratisent de plus en plus pour intégrer depuis quelques années un certain nombre de structures médico-sociales et sanitaires en France. Cet atelier vise précisément à discuter des fab-labs qui se développent dans ces structures (en particulier au sein de la communauté REHAB-LAB - www.rehab-lab.org), pour favoriser l'implication des patients dans leurs processus de réadaptation en leur permettant de créer leurs propres aides techniques via impression 3D. Cette année, un zoom particulier sera fait sur le volet réglementaire de ces nouvelles pratiques professionnelles, notamment par rapport à la réglementation européenne sur les Dispositifs Médicaux (DM).

Description/contenu de l'atelier

- Présentation de la réglementation DM et proposition d'application et de bonnes pratiques dans la conception d'aides techniques personnalisées
- Restitution orale du rapport « Vers une application de la réglementation DM dans le champ des aides techniques Personnalisées » produit par le CoWork'HIT dans le cadre du projet REHAB-LAB soutenu par la CNSA
- Exemple de mise en application autour d'une fourche de fauteuil roulant électrique sur mesure (bonnes pratiques pour tendre vers une application en ESMS)

Atelier participatif

- Retour d'expérience de la Clinique de Grésivaudan sur les premières bonnes pratiques mise en œuvre dans l'établissement (traçabilité, process, cahier des charges...)
- Discussions / Echanges

Objectifs pédagogiques

Comprendre à un premier niveau la réglementation européenne sur les DM et ses impacts dans la fabrication d'aides techniques personnalisées.

Réfléchir aux actions à mettre en place pour tendre vers une application de la réglementation DM dans son établissement.

Public visé

Professionnels de la rééducation, notamment ergothérapeutes, médecins et rééducateurs, gestionnaires d'établissements de soins et médico-sociaux.

Atelier n°2 : Communication Alternative Améliorée

Responsables de l'atelier

Marie LAVIROTTE, Orthophoniste au CMRRF Kerpape

Christine BLART, Ergothérapeute au Centre Jacques Calvé

Matthieu THEBAUD, Ingénieur au CMRRF Kerpape, concepteur de LifeCompanion

Résumé

La Communication Alternative et Augmentée (ou CAA) recouvre tous les moyens humains et outils permettant à une personne ayant des difficultés dans la communication de communiquer en remplaçant le langage oral ou en améliorant une communication insuffisante. La CAA par le numérique se traduit aujourd'hui par de très nombreux outils disponibles : matériel adapté de revendeurs, logiciels et applications utilisables sur des supports grand public, aides techniques d'accès à l'informatique...

Cet atelier vise à échanger sur l'utilisation des prédictions de mots dans le cadre de la CAA ou de l'accès au numérique, et plus largement sur le choix des systèmes de CAA. Les prédictions de mots sont déjà présentes dans notre quotidien (par exemple sur nos smartphones) mais elles peuvent être une aide majeure pour les patients présentant des difficultés de saisie liées à un problème moteur ou un trouble DYS. Partant de ce constat, l'atelier présentera un travail de recherche autour du sujet (prédictions de mots adaptables aux erreurs orthographiques), et proposera de manipuler des outils de CAA et de se questionner sur le choix des solutions proposées en pratique clinique.

Description/contenu de l'atelier

Présentation de Predict4All (1h)

- Présentation du projet de recherche clinique et de son cadre
- Démonstration des outils utilisés
- Présentation des résultats
- Ouverture sur les discussions

Atelier participatif : manipulation de la prédiction adaptée (1h)

- Comparer deux solutions de communication : LifeCompanion et Grid
- Comprendre les enjeux des fonctions d'un outil
- Définir les critères de choix d'un outil de communication
- Ouverture et partage de veille autour de la thématique

Objectifs pédagogiques

Veille sur la recherche en CAA

Sensibilisation à l'utilisation de prédiction de mots

Connaissance d'un outil de prédiction de mots gratuit

Public visé

Tout professionnel amené à accompagner un accès au numérique (orthophonistes, ergothérapeutes, éducateurs). Toute personne intéressée par la démarche et le lien entre recherche et pratique clinique.

Projet Predict4All

Logiciel LifeCompanion
lifecompanionaac.org



Atelier n°3 : Aides techniques de nouvelles technologies de la compensation du membre inférieur

Responsables de l'atelier :

Dr Thierry ALBERT, Médecin chef d'établissement, MPR, CMPR de Bobigny

Céline CUENOT, Masseur-kinésithérapeute, Encadrante d'unité de rééducation au CRRF Jacques Calvé, Fondation Hopale, Berck-sur-mer

Résumé

Les déficiences sensori-motrices des membres inférieurs entraînent des difficultés (incapacités) de station debout et de marche efficaces et sécurisées dans l'environnement. Ces incapacités sont également à l'origine de limitations de participation dans la vie quotidienne, dont la perte d'autonomie et une diminution de l'inclusion socioprofessionnelle avec un retentissement psychologique important. Les aides techniques et les orthèses de membres inférieurs, notamment pour permettre la rééducation et la réadaptation de la marche, existent depuis toujours. Ces dernières années ont vu apparaître des dispositifs et des aides techniques issues des nouvelles technologies dans le but de stimuler la récupération ou de compenser la déficience-incapacité. Ces dispositifs sont surtout utilisés et initiés dans les services de MPR. On peut citer : les orthèses fonctionnelles « intelligentes », les orthèses avec stimulation électrique fonctionnelle, les dispositifs d'allègement corporels associés ou non à un tapis roulant de marche (avec ou sans capteurs d'information et de feedback patient), la robotique « exo-squelettique » ou de type « end effector », la robotique stationnaire ou embarquée. Ces nouvelles technologies se veulent complémentaires aux techniques thérapeutiques classiques ou se présentent comme solution de suppléance à la mobilité. Les preuves scientifiques de leur utilité augmentent mais ne permettent pas d'en faire des programmes exclusifs.

A ce jour, ces nouvelles technologies restent donc complémentaires des approches classiques et doivent donc trouver leur place dans des organisations efficaces et efficientes, le tout dans un contexte d'évolution médico-économiques des SMR (ex SSR) et de mutation professionnelle. Les organisations sont donc au cœur du sujet des nouvelles technologies.

Cet atelier vise à présenter ces nouveaux dispositifs thérapeutiques, comprendre leurs principes, leurs intérêts thérapeutiques, leurs modalités d'utilisation et leurs limites.

Description/contenu de l'atelier :

- Présentation des différents types d'aides techniques de nouvelle technologie
- Retour d'expérience terrain sur l'utilisation du tapis instrumenté Ezygain, du système « end effector » Geo, du système d'allègement corporel Vector et de l'exosquelette Atalante : présentation technique, principe neurophysiologique et biomécanique, indications thérapeutiques, impact sur les organisations (humaines, matérielles et architecturales)
- Cas cliniques et retours d'utilisabilité patients et thérapeutes

Objectifs pédagogiques :

- Connaître les différentes classes d'aides techniques de nouvelle technologie.
- Comprendre leurs utilisations et leur intégration dans les structures de soins et les équipes pluridisciplinaires

Atelier n°4 : Soutien à la Recherche Clinique au sein des établissements en MPR

Responsables de l'atelier :

Marie-Caroline DELEBECQUE, Attachée de Recherche Clinique, Association Approche & CMRRF Kerpape

Charlotte LE GOFF, Stagiaire Attachée de recherche Clinique, Association Approche

Juliette SAINSON, Attachée de Recherche Clinique, CMRRF Kerpape

Estelle POUPELIN, Attachée de Recherche Clinique, Association Saint-Hélier

Marie DESEUR, Attachée de Recherche Clinique, Fondation Hopale

Description / contenu de l'atelier :

La MPR est une discipline médicale jeune en plein essor sur le plan des pratiques médicales, des avancées technologiques et de la recherche. Les établissements de soins mettent aujourd'hui l'innovation organisationnelle, médicale, sociale, technologique et numérique au cœur de leurs réflexions et c'est donc tout naturellement que les activités de recherche se dynamisent de plus en plus. La recherche en MPR, s'inscrit par essence, dans un contexte pluridisciplinaire qui associe médecins, personnel paramédical spécialisé tels que kinésithérapeutes, ergothérapeutes, orthophonistes, proto-orthésistes mais aussi les métiers de la recherche (chef de projet, ARC, TEC, biostatisticiens, data-manager, ...).

Néanmoins, le montage et déploiement de projets de recherche reste chronophage et doit trouver sa place dans des organisations de soins multiples et parfois en situations complexes. Le contexte réglementaire s'est durci ces dernières années et reste très exigeant : les projets de recherche sont régis par des textes de lois et sont soumis à l'approbation des différentes autorités compétentes. Il s'agit avant tout d'assurer la protection des personnes qui se prêtent à la recherche, qu'ils soient patients, volontaires sains, professionnels de santé.

La recherche clinique comprend plusieurs étapes, de l'appel à projet à la publication des résultats, en passant par des étapes de vigilance, des demandes d'autorisation, ou encore des monitoring. Cet atelier vous permettra de découvrir la recherche clinique, ou de renforcer vos connaissances, notamment sur les aspects d'éthiques et de bonnes pratiques cliniques, pour apporter un soutien aux établissements désireux de se lancer dans l'aventure de la recherche clinique.

Objectifs pédagogiques :

Acquérir les bases réglementaires de la recherche clinique

Prendre connaissance des BPC et maintenir à jour ses compétences

Cas pratiques issus du terrain

Public visé :

Tout professionnel impliqué dans la recherche ou désireux de l'être davantage (promotion et investigation) : personnel médical et paramédical (ergothérapeute, kinésithérapeute, médecin, orthophoniste, psychologue...), direction, encadrement, personnel de recherche, etc.

COLLOQUE NATIONAL APPROCHE

2 jours - 2 lieux



JEUDI 15 JUIN 2023
LE CINOS

Place du 18 Juin
62600 Berck-sur-Mer



VENDREDI 16 JUIN 2023
CENTRE JACQUES CALVÉ

72, Esplanade Parmentier
62600 Berck-sur-Mer



COLLOQUE NATIONAL APPROCHE

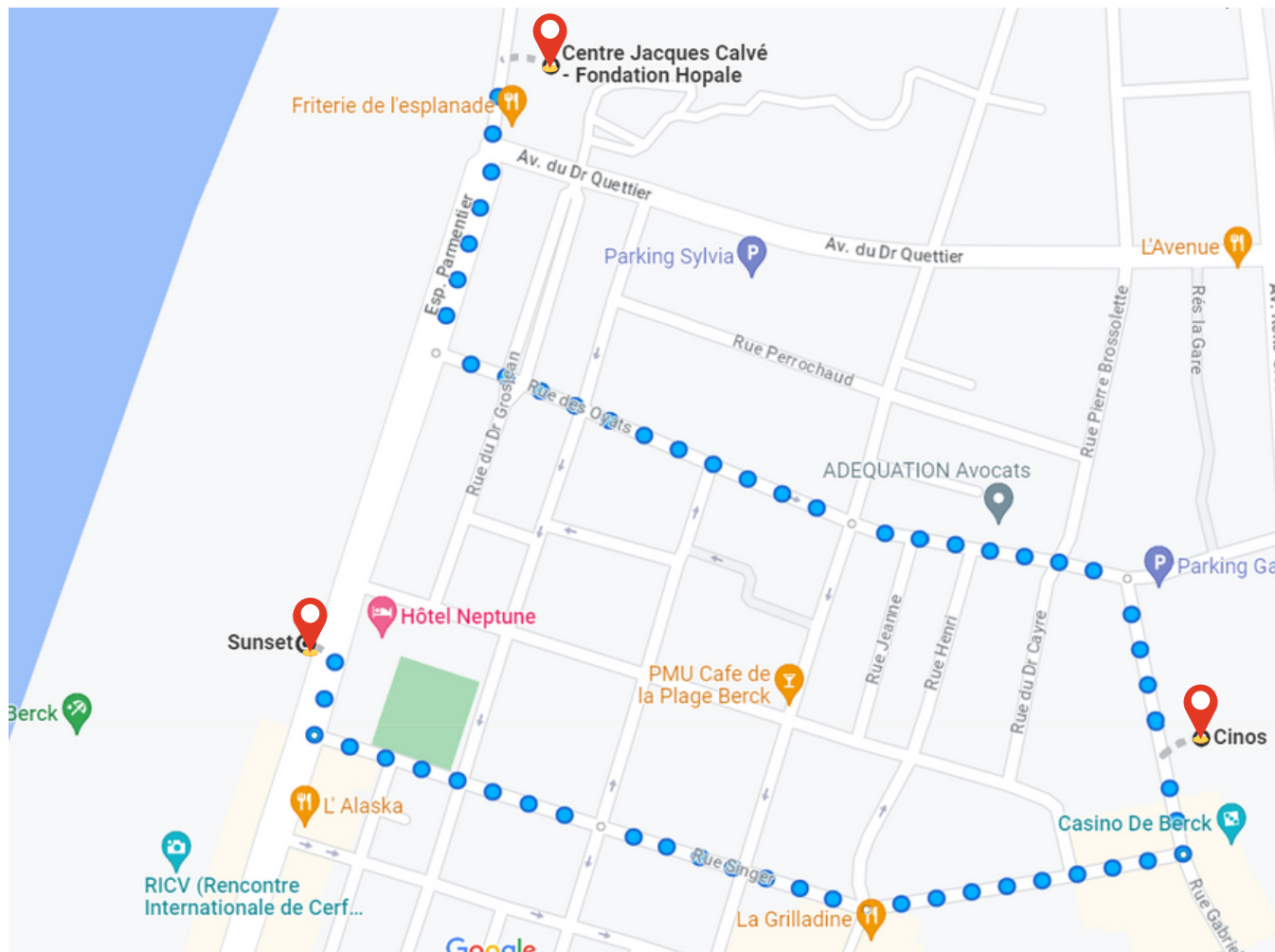


Les adresses

Jour 2



**Lieu : Centre Jacques Calvé - Fondation Hopale,
72 Esp. Parmentier
62600 Berck**



Dîner - soirée



**Lieu : SUNSET
33 Esp. Parmentier
62600 Berck**

Jour 1



**Lieu : Cinos
Place du 18 juin
62600 Berck**

COLLOQUE NATIONAL

APPROCHE



DÉLÉGATION NATIONALE APPROCHE

CMRRF de Kerpape

BP 78

56275 Ploemeur Cedex

02.97.82.61.74

approche@mutualite29-56.fr

<http://www.approche-asso.com/>



<https://www.linkedin.com/in/association-approche/>

CENTRE JACQUES CALVÉ FONDATION HOPALE

72, Esplanade Parmentier

62608 Berck-sur-Mer Cedex

<https://www.hopale-international-care.com/>

Tél : 03 21 89 20 20

Fax : 03 21 89 20 21



<https://www.linkedin.com/company/fondation-hopale/?originalSubdomain=fr>

COLLOQUE NATIONAL APPROCHE

EXPOSANTS PARTENAIRES

